

Processi di Markov. Il processo stocastico (X_t) è un processo di Markov rispetto alla filtrazione (\mathcal{F}_t) se

1. X_t è adattato alla filtrazione
 2. $\mathbb{P}(X_t \in I \mid \mathcal{F}_s) = \mathbb{P}(X_t \in I \mid X_s)$.
-

$$\begin{aligned}\mathbb{P}(X_t \in I \mid X_s) &= \varphi_{s,t,I}(X_s) \\ \varphi_{s,t,I}(x) &= \mathbb{P}(X_t \in I \mid X_s = x) = p(s, x; t, I)\end{aligned}$$

Il processo stocastico (X_t) è un processo di Markov rispetto alla filtrazione (\mathcal{F}_t) se

1. X_t è adattato alla filtrazione
2. esiste una famiglia di $\{p(s, x; t, I)\}$ tali che
 - 2a. fissato I allora $(s, x, t) \rightarrow p(s, x; t, I)$ è boreiana
 - 2b. fissato (s, x, t) allora $I \rightarrow p(s, x; t, I)$ è una misura di probabilità
 - 2c. $p(s, x; s, I) = \delta_x(I) = \mathbb{I}_I(x)$
 - 2d. vale Chapman-Kolmogorov

$$p(s, x, t, I) = \int_{\mathbb{R}} p(s, x; r, dz) p(r, z; t, I) \quad s < r < t$$

3. $\mathbb{P}(X_t \in I \mid \mathcal{F}_s) = p(s, X_s, t, I)$.
-

Definiamo per ogni φ boreiana e limitata di \mathbb{R} $\{\varphi \in \mathcal{B}_b\}$

$$U_{s,t}\varphi(x) = \int_{\mathbb{R}} \varphi(y) p(s, x; t, dy)$$

U risulta un operatore lineare da \mathcal{B}_b in \mathcal{B}_b e per la relazione di Chapman-Kolmogorov con $s < r < t$ risulta anche

$$U_{s,t} = U_{s,r}U_{r,t} \quad \text{e} \quad U_{s,s} = I$$

Nel caso in cui sussiste l'omogeneità nel tempo ($p(s, x; t, I) = p(0, x; t - s, I) = p_{t-s}(x, I)$) allora possiamo definire

$$U_t\varphi(x) = \int_{\mathbb{R}} \varphi(y) p_t(x, dy)$$

con $U_{s+t} = U_sU_t = U_tU_s$ e $U_0 = I$.

Consideriamo i rapporti incrementali (in s) per $h > 0$

$$-\frac{U_{s-h,t} - U_{s,t}}{h} = -\frac{U_{s-h,s} - I}{h} U_{s,t}, \quad \frac{U_{s+h,t} - U_{s,t}}{h} = -\frac{U_{s,s+h} - I}{h} U_{s+h,t}$$

e supponendo che convergano allo stesso limite potremo definire l'operatore (lineare)

$$A(s) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{U_{s-h,s} - I}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{U_{s,s+h} - I}{h}$$

definito su un sottospazio lineare \mathcal{D}_s di \mathcal{B}_b . In tal caso avremmo anche

$$\frac{\partial U_{s,t}}{\partial s} = -A(s) U_{s,t} \quad \text{backward Kolmogorov equation}$$

Nel caso omogeneo A non dipende da s e risulta

$$\frac{\partial U_t}{\partial t} = A U_t$$

Sia \mathcal{M} lo spazio delle misure (finite) su \mathbb{R} ; definiamo per $\mu \in \mathcal{M}$ l'operatore

$$V_{t,s}\mu(I) = \int_{\mathbb{R}} p(s, x; t, I) \mu(\mathrm{d}x)$$

$V_{t,s}$ risulta un operatore lineare da \mathcal{M} in \mathcal{M} con la proprietà (per Chapman-Kolmogorov)

$$V_{t,s} = V_{t,r} V_{r,s}, \quad V_{t,t} = I$$

Nel caso omogeneo abbiamo

$$V_t\mu(I) = \int_{\mathbb{R}} p_t(x, I) \mu(\mathrm{d}x)$$

V_t risulta un operatore lineare da \mathcal{M} in \mathcal{M} con la proprietà

$$V_{t+s} = V_t V_s = V_s V_t, \quad V_0 = I$$

Anche in questo caso possiamo considerare i rapporti incrementali in t per $h > 0$

$$-\frac{V_{t-h,s} - V_{t,s}}{h} = \frac{V(t, t-h) - I}{h} V(t-h, s), \quad \frac{V_{t+h,s} - V_{t,s}}{h} = \frac{V_{t+h,t} - I}{h} V_{t,s}$$

e supponendo che convergano allo stesso limite potremo definire l'operatore (lineare)

$$B(t) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{V(t, t-h) - I}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{V_{t+h,t} - I}{h}$$

definito su un sottospazio lineare $\tilde{\mathcal{D}}_t$ di \mathcal{M} . In tal caso avremmo anche

$$\frac{\partial V_{t,s}}{\partial t} = B(t) V_{t,s} \quad \text{forward Kolmogorov equation}$$

nota anche come equazione di Fokker-Planck.

Nel caso omogeneo B non dipende da t e risulta

$$\frac{\partial V_t}{\partial t} = B V_t$$

Possiamo considerare la forma bilineare definita su $\mathcal{B}_b \times \mathcal{M}$

$$\langle \varphi, \mu \rangle = \int_{\mathbb{R}} \varphi(x) \mu(dx)$$

Risulta

$$\langle U_{s,t} \varphi, \mu \rangle = \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \varphi(y) p(s, x; t, dy) \mu(dx) = \langle \varphi, V_{t,s} \mu \rangle$$

Rispetto a questa forma bilineare abbiamo $U_{s,t}^* = V_{t,s}$ e $A(t)^* = B(t)$ (ed anche $U_{s,t} = V_{t,s}^*$ e $A(t) = B(t)^*$), e nel caso omogeneo

$$U_t^* = V_t; \quad A^* = B \quad U_t = V_t^*; \quad A = B^*.$$

Formalmente possiamo scrivere la “backward Kolmogorov equation” come

$$\int_{\mathbb{R}} \varphi(y) \frac{\partial}{\partial s} p(s, x; t, dy) = -A(s) \int_{\mathbb{R}} \varphi(y) p(s, x; t, dy) = - \int_{\mathbb{R}} \varphi(y) A(s) p(s, \cdot; t, dy)(x)$$

e quindi (scegliendo $\varphi = \mathbb{I}_I$)

$$\frac{\partial}{\partial s} p(s, x; t, I) = -A(s) p(s, \cdot; t, I)(x)$$

cioè $p(s, x, t, I)$ nelle variabili s, x è soluzione della “backward Kolmogorov equation”. In modo analogo si può verificare che la stessa $p(s, x, t, I)$ ma nelle variabili t, I verifica l'equazione di Fokker-Planck.

Nel caso di Wiener dove

$$p(s, x; t, I) = \int_I \frac{1}{\sqrt{2\pi(t-s)}} e^{-\frac{(y-x)^2}{2(t-s)}} dy$$

si verifica facilmente che $A = B = \frac{1}{2}D^2$ dove D^2 indica l'operatore derivata seconda.